

# Panasonic

## Guía de instalación

**Cámara IP** Preparado para exteriores

Nº de modelo **BL-C140**  
**BL-C160**



BL-C140



BL-C160

Lea este documento antes de utilizar el producto y guárdelo para futura referencia.

Página web de la cámara IP de Panasonic: <http://panasonic.net/pcc/ipcam/>

- Este documento está destinado a los tipos BL-C140 y BL-C160. Las características y funciones disponibles varían ligeramente en función del modelo. Para confirmar el nº de modelo de la cámara, compruebe el número impreso en la parte frontal de la cámara. Las características y funciones que se aplican sólo a BL-C160, están marcadas en este documento como "sólo BL-C160".
- Las ilustraciones de la cámara en este documento representan el modelo BL-C160.
- Los sufijos de números de modelos ("A", "CE" y "E") se omiten en los siguientes números de modelos mostrados en este documento, a menos que sean necesarios.  
BL-C140A, BL-C140CE, BL-C140E, BL-C160A, BL-C160CE, BL-C160E

**Lea el documento Información importante suministrado antes de continuar.**

**En el CD-ROM suministrado encontrará instrucciones de funcionamiento completas en el documento Manual de instrucciones, así como otra documentación adicional.**

- Este documento (Guía de instalación) explica cómo conectar físicamente la cámara al suministro eléctrico y a la red, así como el montaje o colocación de la cámara para uso habitual.
- La **Guía de configuración** describe cómo configurar la cámara para poder acceder a ella mediante un PC.
- Consulte el **Manual de instrucciones** en el **CD-ROM** para obtener detalles sobre las funciones de la cámara.
- Consulte la **Guía de solución de problemas** en el **CD-ROM** si tiene problemas para configurar o utilizar la cámara.

## **Abreviaturas**

- UPnP es la abreviatura de "Universal Plug and Play" (Plug and Play universal).
- En este documento se hace referencia a la cámara IP como "la cámara".
- En este documento se hace referencia al CD-ROM de configuración como "el CD-ROM".

# Contenido

<b>Información general sobre el proceso de instalación .....</b>	<b>4</b>
<b>Preparación.....</b>	<b>5</b>
<b>Diagramas de la cámara .....</b>	<b>7</b>
<b>Elección de una ubicación de instalación .....</b>	<b>9</b>
Funciones de detección .....	9
Ubicación de montaje.....	13
Ubicaciones de instalación recomendadas.....	14
Ejemplos de instalación .....	15
Intensidad de luz (sólo BL-C160).....	16
Influencia de la luminosidad y la distancia en la calidad de la imagen .....	16
<b>Conexiones .....</b>	<b>17</b>
<b>Montaje de la cámara .....</b>	<b>18</b>
<b>Ajuste del rango y sensibilidad .....</b>	<b>23</b>
Prevención de interferencias del sensor (sólo BL-C160).....	23
Ajuste de la sensibilidad de detección de movimiento.....	25
Ajuste de la sensibilidad del sensor (sólo BL-C160).....	26
Tapas de rango del sensor (sólo BL-C160) .....	27

# Información general sobre el proceso de instalación

A continuación se ofrece información general sobre los pasos necesarios para instalar y configurar la cámara.

Todos los pasos están explicados en este documento, a menos que se indique lo contrario.

## **Preparación**

Compruebe que dispone de todos los elementos necesarios para la instalación.



## **Diagrama de la cámara**

Compruebe que conoce todos los nombres de las características físicas de la cámara.



## **Conexiones**

Conecte la cámara a la red y a la toma de alimentación.



## **Configuración**

Configure la cámara (según se describe en la Guía de configuración suministrada). Supone la configuración de la cámara para que se pueda acceder a ella desde un PC.



## **Montaje**

Monte o coloque la cámara.

# Preparación

Compruebe que el embalaje de la cámara incluye los siguientes elementos.

☐ **Unidad principal (1 unidad)**

El aspecto de la cámara depende del modelo adquirido.



BL-C140



BL-C160

☐ **Tornillo A (6 unidades)**

Nº de pedido XTB4 + 20AFJ

Se utiliza para montar la cámara en la pared.



☐ **Tornillo B (3 unidades)**

Nº de pedido XTB26 + 10GVW

Se utiliza para asegurar el cable de seguridad a la cámara y para fijar la junta en ángulo recto a la cámara.



☐ **Arandela L**

(1 unidad para el tornillo A)

Nº de pedido XWG4F16VW

Se utiliza al fijar el cable de seguridad a la pared.



☐ **Arandela S**

(1 unidad para el tornillo B)

Nº de pedido XWG26D12VW

Se utiliza al fijar el cable de seguridad a la cámara.



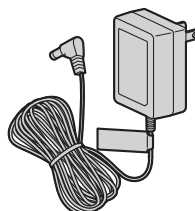
☐ **Adaptador de CA (1 unidad)**

Nº de pedido PQLV206Y

Longitud del cable: 3 m

aproximadamente (9 pies 10 pulgadas)

BL-C140A/BL-C160A



N.º de pedido PQLV216CE1Z

Longitud del cable: 3 m

aproximadamente (9 pies 10 pulgadas)

BL-C140CE/BL-C140E/BL-C160CE/

BL-C160E



☐ **Cable CA (1 unidad para BL-C140CE/BL-C140E/BL-C160CE/BL-C160E)**

Nº de pedido PFJA02A006Z

Longitud del cable: 1,8 m

aproximadamente (5 pies 11 pulgadas)

BL-C140CE/BL-C160CE



Nº de pedido PSJA1106Z

Longitud del cable: 1,8 m

aproximadamente (5 pies 11 pulgadas)

BL-C140E/BL-C160E



☐ **Cable de seguridad (1 unidad)**

**Nº de pedido PQME10080Z**

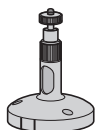
Se utiliza para fijar la cámara al montarla en la pared.



☐ **Soporte flexible (1 unidad)**

**Nº de pedido PQKL10082Z1**

Se utiliza para instalar la cámara en la pared



☐ **Tira de goma espuma (1 unidad)**

**Nº de pedido PQHG10748Z**

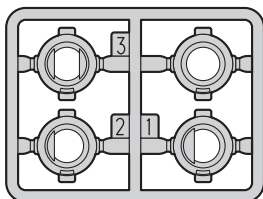
Se utiliza para proteger la cámara del agua



☐ **Tapa de rango del sensor (1 unidad)**  
**[Sólo BL-C160]**

**Nº de pedido PQHG10765Z**

Se utiliza para limitar el rango de detección del sensor



☐ **Información importante (1 unidad)**

☐ **Guía de instalación (este documento)**  
**(1 unidad)**

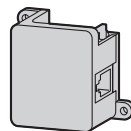
☐ **Guía de configuración (1 unidad)**



☐ **Unidad de transferencia de energía**  
**(1 unidad)**

**Nº de pedido PNWP3C160A**

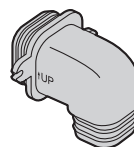
Se utiliza para alimentar la cámara



☐ **Junta en ángulo recto (1 unidad)**  
**(con junta tórica)**

**Nº de pedido PNYCC160A**

Se utiliza para proteger la cámara del agua



☐ **Cinta autoadherente (1 unidad)**  
**Nº de pedido PSHG1235Z**

Se utiliza para proteger la cámara del agua

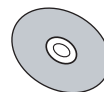


☐ **CD-ROM de configuración**  
**(1 unidad)**

**Nº de pedido PNQC1048Z**

Contiene el Programa de configuración, necesario para configurar la cámara, así como la documentación de la cámara.\*

\*Consulte el documento Información importante suministrado para obtener una descripción de cada documento.



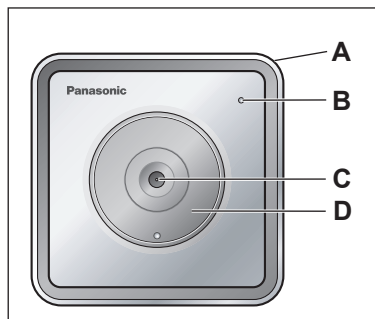
Necesitará los siguientes elementos adicionales para instalar y configurar la cámara.

- Un PC (consulte los requisitos del sistema en el documento Información importante)
- 2 cables LAN (1 cable interior y 1 cable exterior)
- Un enrutador

# Diagramas de la cámara

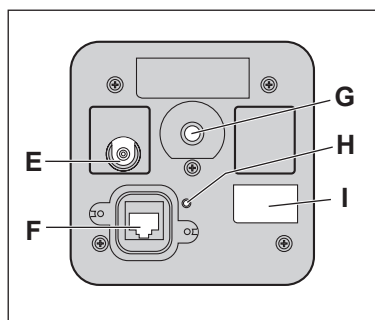
## BL-C140

### Vista frontal



- A** Alojamiento
- B** Indicador\*<sup>1</sup>
- C** Objetivo
- D** Cubierta del objetivo

### Vista trasera

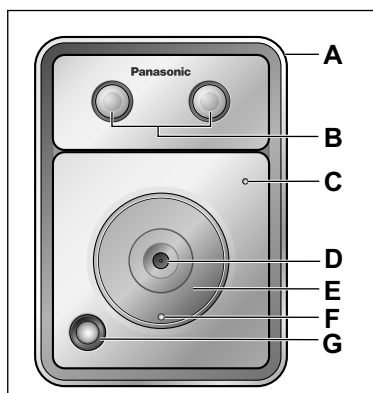


- E** Agujero de cable de seguridad
- F** DATA/POWER IN
- G** Orificio de montaje en soporte
- H** Botón FACTORY DEFAULT RESET
- I** Número de serie y etiqueta de dirección MAC

\*1 Consulte 1.1 Descripción del indicador de la cámara en la Guía de solución de problemas en el CD-ROM para obtener información sobre el significado del indicador.

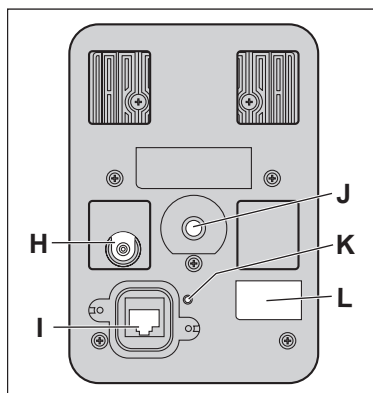
## BL-C160

### Vista frontal



- A Alojamiento
- B Luz
- C Indicador\*<sup>1</sup>
- D Objetivo
- E Cubierta del objetivo
- F Sensor de brillo\*<sup>2</sup>
- G Sensor incorporado (sensor de infrarrojos piroeléctrico)

### Vista trasera



- H Agujero de cable de seguridad
- I DATA/POWER IN
- J Orificio de montaje en soporte
- K Botón FACTORY DEFAULT RESET
- L Número de serie y etiqueta de dirección MAC

\*1 Consulte 1.1 Descripción del indicador de la cámara en la Guía de solución de problemas en el CD-ROM para obtener información sobre el significado del indicador.

\*2 El sensor de brillo determina cuándo se enciende la luz.



# Elección de una ubicación de instalación

Lea la siguiente información sobre la función de detección de movimiento de la cámara y el sensor incorporado (sólo BL-C160) antes de decidir dónde montar la cámara.

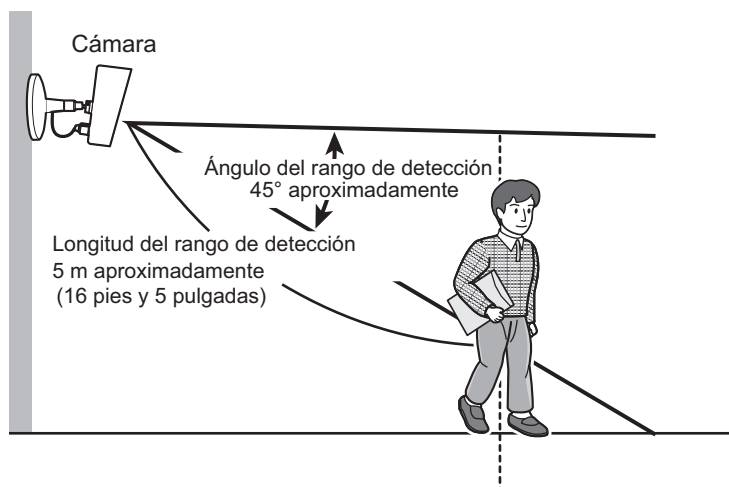
## Funciones de detección

### Función de detección de movimiento

La cámara detecta cambios en las imágenes visualizadas.

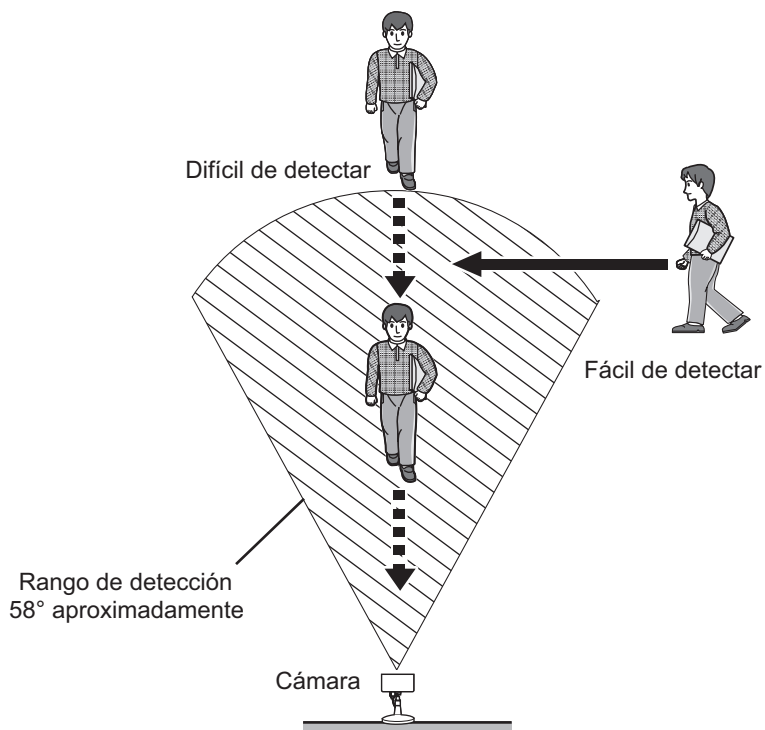
#### Rango de detección activa del movimiento

- Si el color de los objetos en movimiento y el color del fondo son similares, puede que el movimiento no se detecte correctamente.
- Si los cambios de nivel de luz son bruscos, la detección del movimiento puede ser incorrecta.
- Hasta 2 segundos después de que la luz se enciende o apague, no se produce ninguna detección. (Sólo BL-C160)



## Características del rango de detección de la función de detección de movimiento

- La detección de movimiento es más difícil conforme se va oscureciendo.
- La función de detección de movimiento consiste en detectar cambios en el contorno y el brillo de objetos que se mueven. El objetivo es reducir detecciones erróneas debido a los cambios de brillo.
- La cámara puede detectar fácilmente el movimiento cuando los objetos se mueven en paralelo delante de la cámara, pero no lo detecta con facilidad cuando los objetos se desplazan de frente.



### Sensor incorporado (sólo BL-C160)

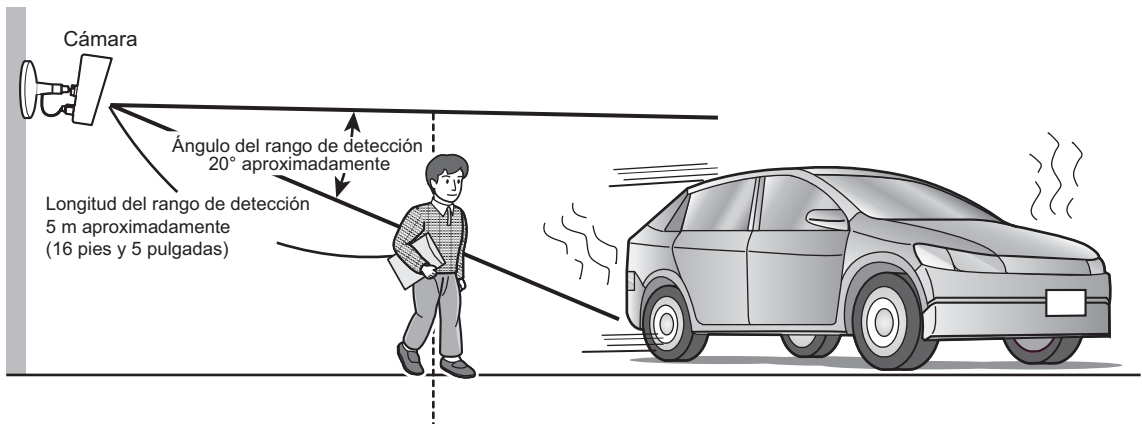
El sensor incorporado en la cámara es un sensor de infrarrojos piroeléctrico, lo que significa que utiliza rayos infrarrojos para detectar diferencias, dentro de su rango, en la temperatura emitida de forma natural por las personas, animales, etc. El sensor se puede utilizar para indicar a la cámara que almacene en búfer (es decir, almacene temporalmente en memoria) las imágenes que capta. Estas imágenes se pueden ver posteriormente, cuando se desee. El sensor también se puede utilizar para indicar a la cámara que transfiera las imágenes a alguna persona o ubicación a través de FTP, correo electrónico o HTTP.



### Rango de detección activa del sensor

- Si no hay diferencia de temperatura entre los objetos en el rango del sensor de la cámara y el entorno alrededor, por ejemplo en un día caluroso de verano, puede que el sensor no realice detecciones de forma adecuada. Por el contrario, en invierno cuando baja la temperatura, las diferencias de temperatura son más grandes, por lo que el sensor realiza una detección con mayor facilidad.
- Si la cámara está montada orientada a una carretera, la detección del sensor puede ser incorrecta debido a las interferencias que provocan los coches que pasan. Consulte el ejemplo 1 o el 2 en la página 15 para obtener ejemplos de cómo montar la cámara para que no esté orientada a carreteras que provoquen interferencias.

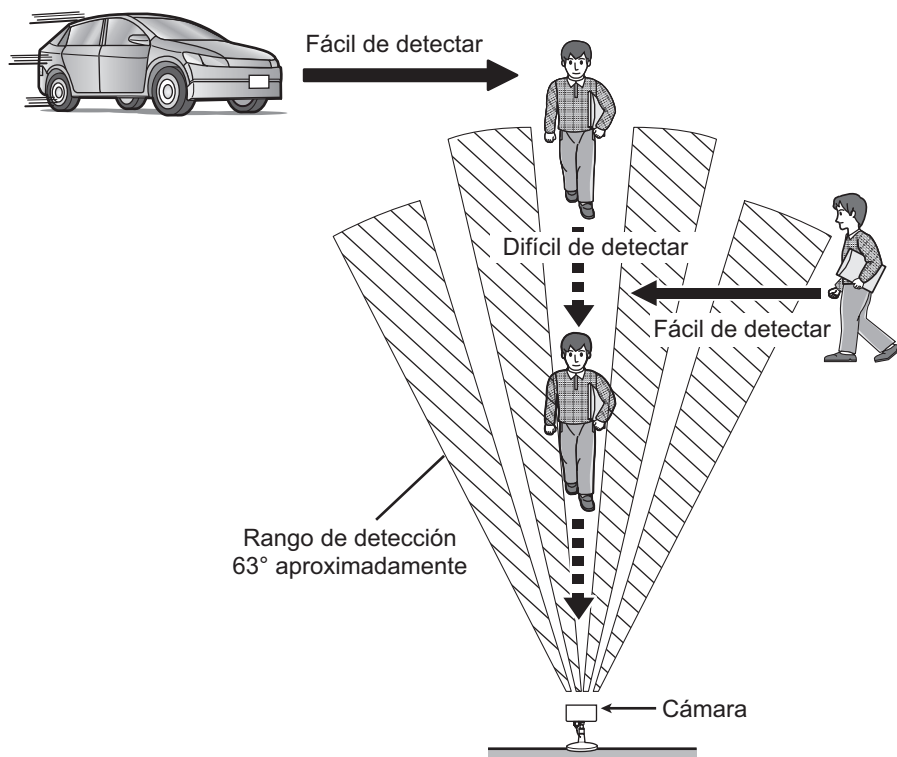
### Cuando la cámara está instalada en un entorno de 20 °C (68 °F)



## Características de rango de detección del sensor incorporado

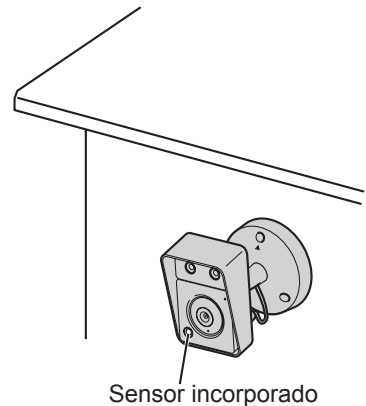
- El sensor incorporado puede detectar fácilmente los cambios de temperatura cuando los objetos se mueven en paralelo delante de la cámara, pero no los detecta con facilidad cuando los objetos se desplazan hacia el frente de la cámara.

**Cuando la cámara está instalada en un entorno de 20 °C (68 °F)**



## Ubicación de montaje

- Monte la cámara en un lugar protegido donde ni la cámara ni los elementos estén expuestos a una luz solar directa.
- Para garantizar la correcta visualización de las imágenes de la cámara, no monte la cámara en el techo.
- No monte la cámara boca abajo. Si el logotipo de Panasonic está boca abajo, la cámara está boca abajo.
- Monte la cámara en una ubicación en la que los objetos pasen por delante cruzando de lado a lado. El sensor puede detectar fácilmente las diferencias de temperatura de los objetos que se mueven en paralelo dentro del rango de detección, pero no detecta con facilidad los objetos que se desplazan hacia el sensor. Para obtener más información, consulte la página 12.
- Asegúrese de colocar la luz de la cámara de forma que no altere el área circundante. (Sólo BL-C160)

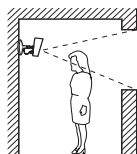


### Nota

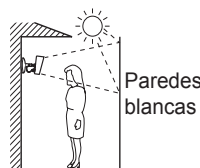
Evite este tipo de ubicaciones al montar la cámara.

- Áreas donde las personas se acerquen a la cámara de frente
- Áreas donde la cámara esté orientada hacia una carretera con mucho tráfico (incluso a una distancia de más de 5 m [16 pies y 5 pulgadas], los coches pueden interferir en el funcionamiento del sensor incorporado)
- Áreas donde los gases del tubo de escape o el aire caliente procedente de los aparatos que emiten calor puedan provocar cambios bruscos de temperatura. (la detección del sensor puede ser incorrecta debido a cambios rápidos de temperatura)
- Áreas donde estén colocados objetos que se mueven con el viento (p. ej., ramas de árboles, ropa tendida) (la detección del sensor puede ser incorrecta debido a cambios de temperatura)
- Áreas en las que la cámara pueda estar expuesta a luz solar directa o luz halógena
- En lugares donde se detectan oscilaciones o descargas eléctricas
- Áreas en las que la cámara pueda estar expuesta a fuego, aparatos que emiten calor o interferencias procedentes de aparatos magnéticos
- Áreas donde los objetos reflectantes u objetos que puedan interferir en la detección del calor, como por ejemplo el cristal, estén situados en frente de la cámara
- Áreas cubiertas de grasa o humedad
- Junto a dispositivos que emitan ondas radioeléctricas, como teléfonos móviles
- Áreas donde la cámara pueda estar expuesta a humos químicos fuertes o nocivos
- Áreas donde la cámara pueda estar expuesta a aire con alto contenido de sal, amoníaco, azufre, etc. (La exposición a este tipo de condiciones puede reducir la vida útil de la cámara)
- Lugares sombreados durante todo el día, sitios con alumbrado intenso durante la noche o donde los niveles de luz cambian a menudo
- Lugares con los tipos de fondo y alumbrado de fondo siguientes (las caras pueden aparecer oscuras, lo que dificulta la determinación de los rasgos faciales)

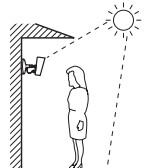
Áreas en las que una gran parte del fondo esté abierta a una luz intensa



Áreas con las paredes blancas de fondo que reflejen la luz solar en la cámara



Áreas en las que el objeto esté expuesto al sol en la parte posterior

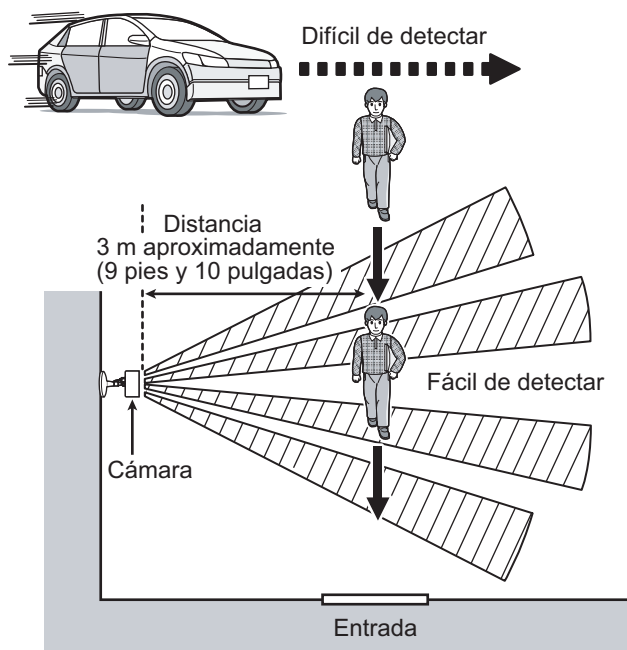


### Vista superior

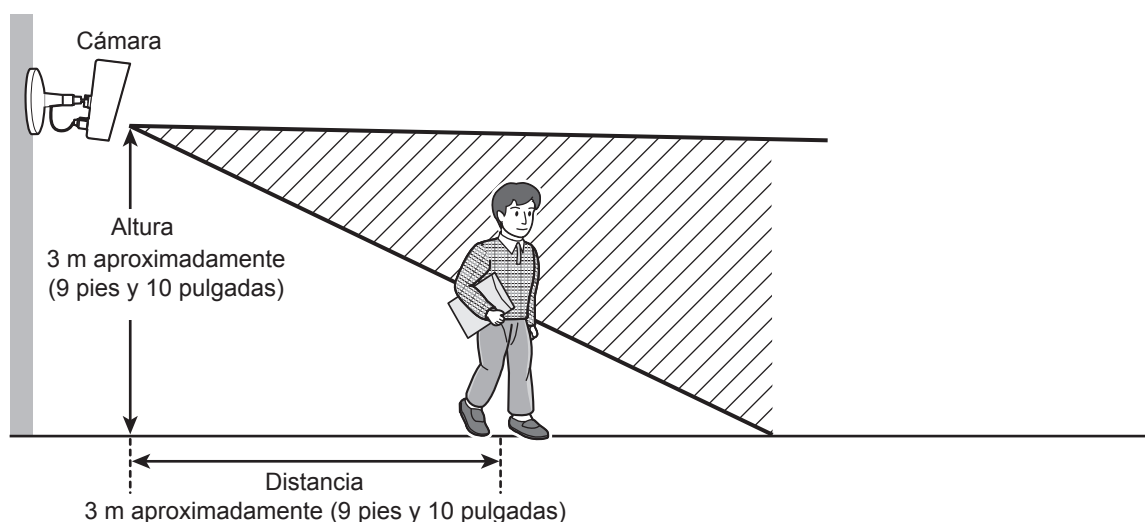
Áreas donde resulta fácil detectar personas acercándose desde la calle hacia la propiedad y donde los coches que pasan no provocan interferencias.

Resulta más fácil detectar personas cuando se desplazan delante de la cámara.

Se puede instalar una tapa de rango del sensor para controlar el rango de detección. Para obtener más información, consulte la página 27.



### Vista lateral



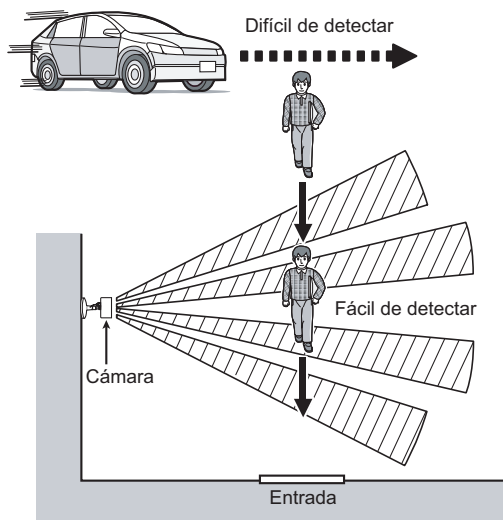
## Ejemplos de instalación

### Ejemplo 1: Para detectar personas en una propiedad

#### Recomendado

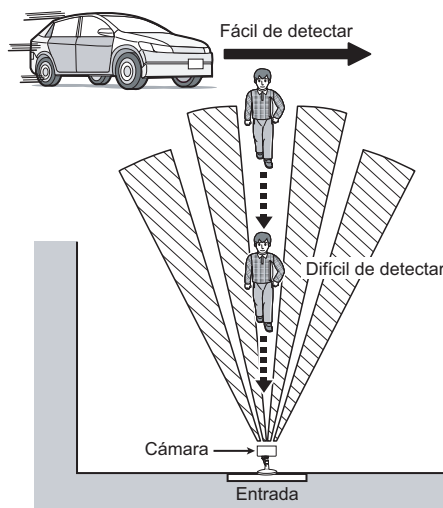
Áreas donde resulta fácil detectar personas acercándose desde la calle hacia la propiedad y donde los coches que pasan no provocan interferencias.

Resulta más fácil detectar personas cuando se desplazan delante de la cámara.



#### No recomendado

Las personas o coches que pasan por la calle son fáciles de detectar, sin embargo es más difícil de detectar a las personas que se acercan a la cámara de frente.

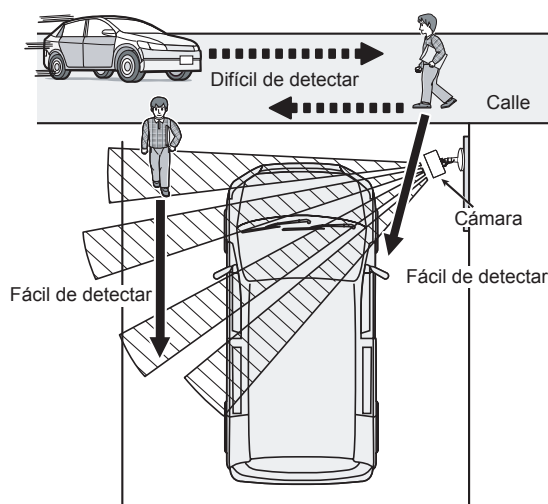


### Ejemplo 2: Para detectar personas accediendo a zonas como garajes

#### Recomendado

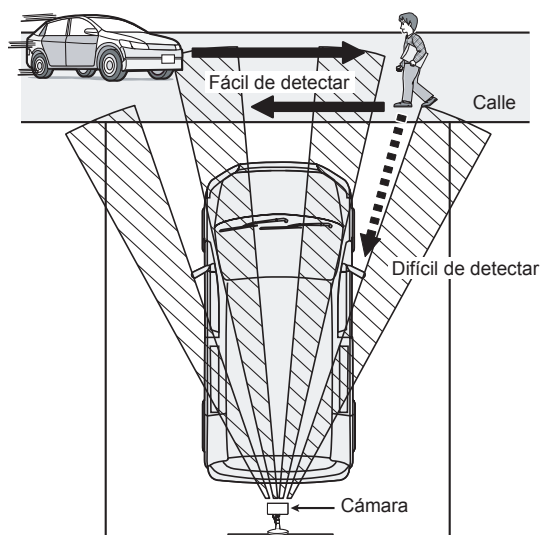
Los intrusos que entren en el garaje se podrán detectar con facilidad, sin embargo será más difícil detectar las personas o coches que pasan por la calle.

Resulta más fácil detectar personas cuando se desplazan delante de la cámara.



#### No recomendado

Las personas o coches que pasan por la calle se podrán detectar con facilidad, sin embargo será más difícil detectar a los intrusos que entren en el garaje.



#### Nota

- Las cámaras se deben montar por encima de la altura de los coches aparcados u otros objetos que se encuentran en el garaje.

### Intensidad de luz (sólo BL-C160)

La cámara tiene una luz incorporada que se puede encender automáticamente cuando no hay iluminación suficiente o cuando la detección de movimiento o el sensor de la cámara están activados.

Los siguientes niveles de brillo se miden a 3 m (9 pies 10 pulgadas) de la cámara.

Directamente en frente de la cámara: 8,5 lx aproximadamente

A 20° de los lados de la cámara: 2,5 lx aproximadamente

Tenga en cuenta que puede que la luz no sea suficiente para iluminar el área circundante.



### Influencia de la luminosidad y la distancia en la calidad de la imagen

La distinción de los rostros es difícil en las situaciones siguientes.

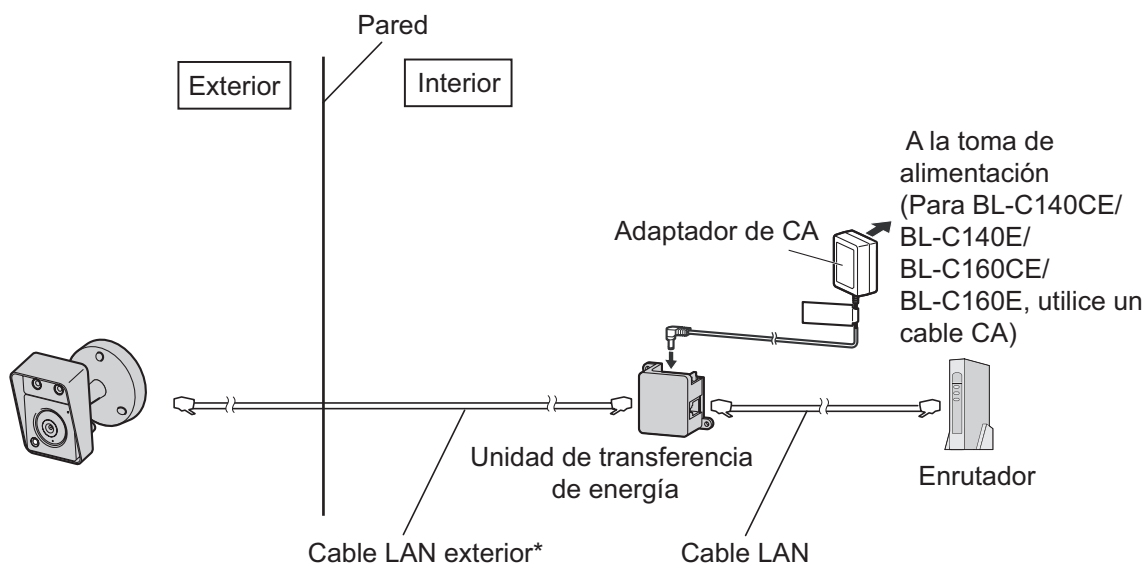
- Cuando la persona se encuentra demasiado lejos de la cámara  
(Generalmente, los rostros se pueden distinguir a una distancia de hasta 3 m [9 pies y 10 pulgadas], sin embargo, otras variables, como la sombra, la luz del fondo, el ángulo, etc., pueden afectar la distancia a la que los rostros son reconocibles)
- Al atardecer, de noche o en otros momentos cuando el área circundante no cuenta con la iluminación suficiente
- Cuando las personas se mueven (lo que causa difuminación) delante de la cámara



# Conexiones

Conecte la cámara al enrutador y a la toma de alimentación como se describe a continuación.

- Antes de continuar, compruebe que el PC está conectado al enrutador y puede acceder a Internet. Asegúrese también de que la función UPnP™ (Plug and Play universal) del enrutador está activada. (La mayoría de los enrutadores tienen la función UPnP™ desactivada por defecto.)



- \* Utilice un cable LAN que no tenga más 30 m (98 pies y 5 pulgadas) de longitud para conectar la cámara a la unidad de transferencia de energía.

# Montaje de la cámara

## Precaución

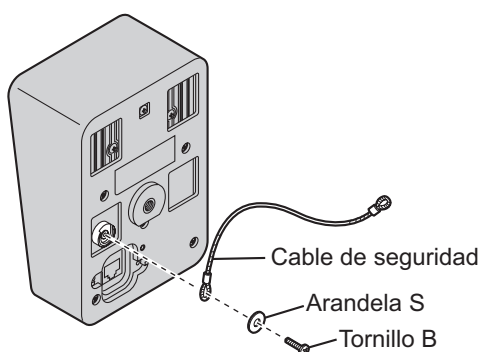
- No instale los tornillos en un material blando. Introduzca los tornillos en un área segura de la pared, por ejemplo una columna; de lo contrario la cámara puede caerse y sufrir daños.
- Asegúrese de instalar el cable de seguridad cuando monte la cámara, para evitar que ésta se caiga.
- No coloque la cámara cerca de los aparatos que emiten calor (p. ej., calentadores de agua, aparatos de aire acondicionado). (La colocación de la cámara cerca de los aparatos que emiten calor, puede provocar que el sensor incorporado no realice detecciones de forma correcta.)

## Nota

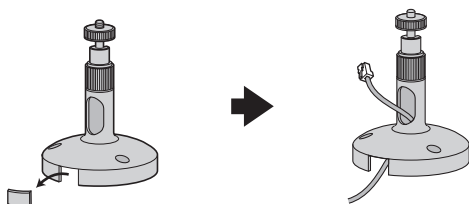
- **Utilice un cable LAN que no tenga más 30 m (98 pies y 5 pulgadas) de longitud para conectar la cámara a la unidad de transferencia de energía.**
- Utilice los tornillos adecuados para el material de la pared.
- Los tornillos suministrados sólo se deben utilizar en paredes de madera.
- La exposición prolongada a luz solar o halógena directa puede dañar el sensor de imagen de la cámara. Monte la cámara de manera adecuada.
- Asegúrese de impermeabilizar cualquier abertura u orificio que se pudiera producir durante la instalación.
- Cuando proceda a conectar el cable, impermeabilícelo con la junta en ángulo recto, la tira de goma espuma y la cinta autoadhesiva proporcionadas.
- Si instala cables en el suelo, no los conecte por debajo del mismo. Instale los cables a través de un conducto para protegerlos del agua.
- Consulte las página 9-12 para obtener más información sobre el sensor incorporado antes de decidir dónde instalar la cámara.

## 1 Fije el cable de seguridad a la cámara mediante el tornillo B (suministrado) y la arandela S (suministrada).

- Asegúrese de instalar el cable de seguridad cuando monte la cámara, para evitar que ésta se caiga.

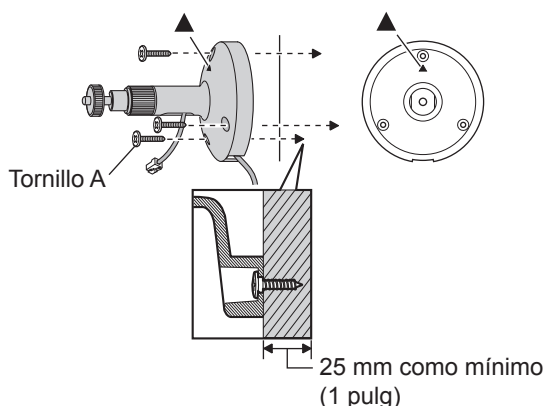


## 2 Retire la pestaña del soporte flexible y, a continuación, pase el cable de LAN exterior a través de la ranura.



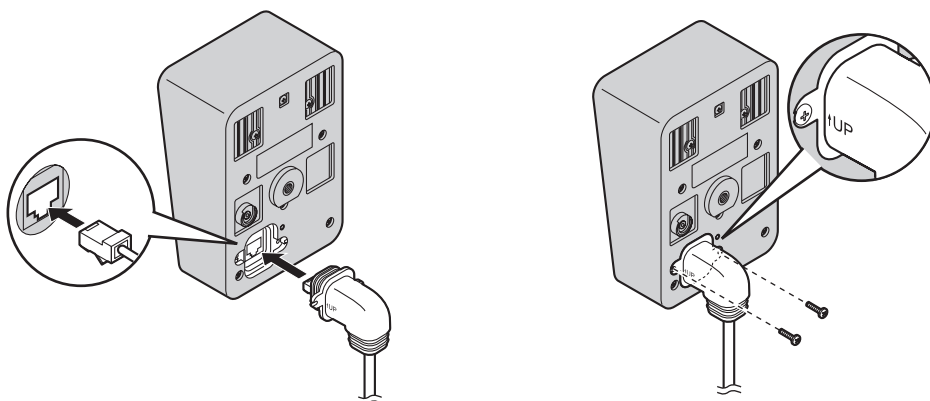
### 3 Monte el soporte flexible con firmeza en la pared mediante el tornillo A (suministrado).

- No instale los tornillos en un material blando. Introduzca los tornillos en un área segura de la pared, por ejemplo una columna; de lo contrario la cámara puede caerse y sufrir daños.
- Utilice los tornillos adecuados para el tipo de material en el que se monta la cámara.
- Asegúrese de no pellizcar el cable.
- Asegúrese de que el soporte flexible está montado con firmeza en una viga (de 25 mm [1 pulg] de grosor como mínimo), etc. Si no dispone de una viga, coloque una tabla al otro lado de la pared para garantizar que la cámara no se caiga.



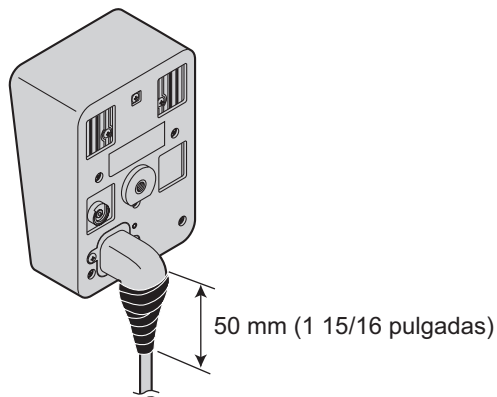
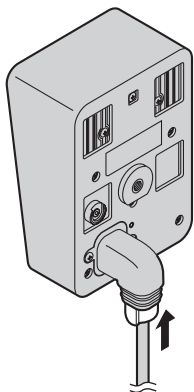
### 4 Pase el cable a través de la junta en ángulo recto e instale la junta en ángulo recto apretando el tornillo B.

- Inserte el cable LAN hasta que un clic indique que se ha colocado en su sitio.
- Asegúrese de que el símbolo "↑UP" señala hacia arriba al instalar la junta en ángulo recto en la cámara.
- Apriete bien todos los tornillos.



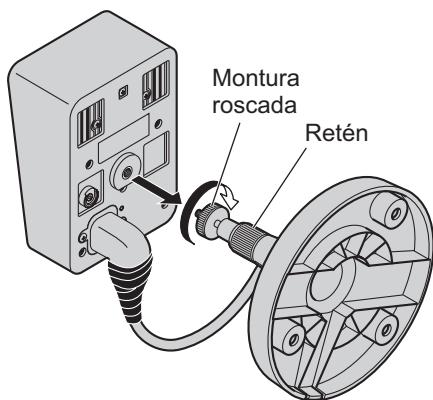
**5 Enrolle la tira de goma espuma incluida alrededor del cable, insértela en la abertura de la junta en ángulo recto y, a continuación, enrolle al menos los primeros 50 mm (1 15/16 pulgadas) del cable mediante la cinta autoadhesiva proporcionada.**

- Deje unos 10 mm (3/8 pulgadas) de goma espuma fuera, como se muestra.
- Estire la cinta hasta alcanzar el doble de su longitud al enrollar el cable.
- Coloque por encima la cinta al enrollar el cable.
- Asegúrese de que no haya huecos en la cinta enrollada para impedir la entrada de agua.



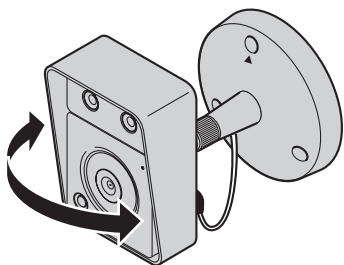
**6 Fije la cámara atornillando la montura roscada en el orificio de montaje en soporte.**

- Afloje el retén del soporte flexible para ajustar el ángulo de la cámara con mayor facilidad. Una vez ajustada la cámara en el ángulo deseado, vuelva a apretar el retén firmemente en su sitio.



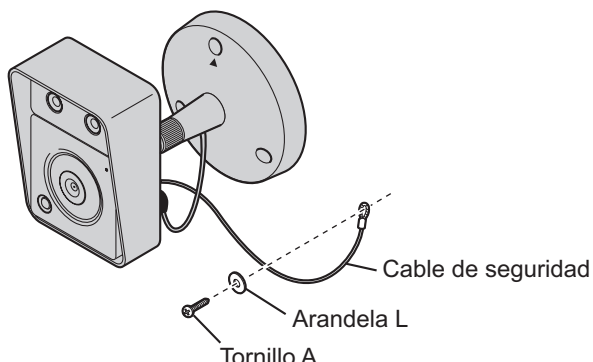
**7 Ajuste la posición de la cámara.**

- El cable no debe de quedar demasiado tenso, como se indica.



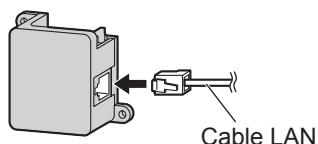
## 8 Fije el cable de seguridad a la pared mediante el tornillo A (suministrado) y la arandela L (suministrada).

- Al realizar el montaje en una superficie rígida como mortero u hormigón, utilice un anclaje para ayudar a fijar la cámara en la pared.
- El cable de seguridad no debe de quedar demasiado tenso, como se indica.

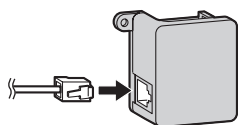


## 9 Conecte un cable LAN a la unidad de transferencia de energía y al concentrador de conmutación, enrutador, etc.

- La unidad de transferencia de energía se puede fijar con 2 tornillos A (4 mm x 20 mm [3/16 pulg x 13/16 pulg]).

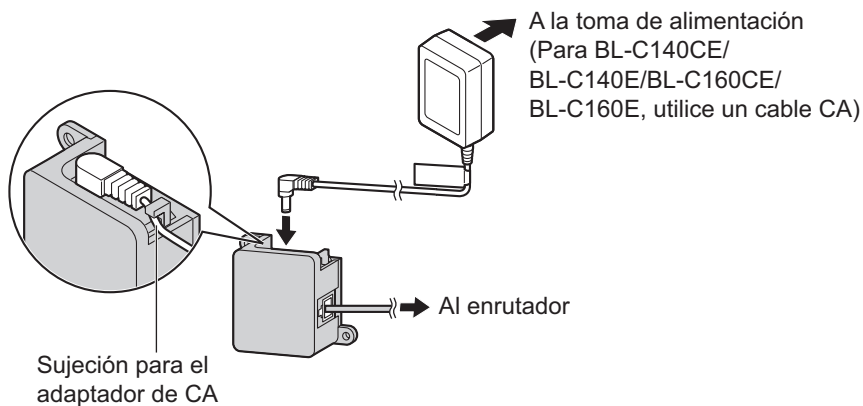


## 10 Conecte el cable LAN exterior, conectado a la cámara, a la unidad de transferencia de energía.



## 11 Conecte el adaptador de CA a la unidad de transferencia de energía y enchufe el otro extremo en la toma de alimentación.

- La cámara se activará.

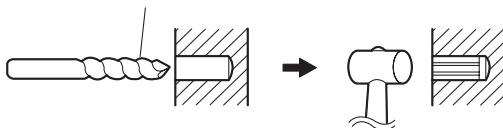


## Montaje en una superficie de mortero u hormigón

- Prepare anclajes para tornillos de 4 mm (3/16 pulg) de diámetro para el montaje.

- ❶ Coloque el soporte flexible en la pared donde tenga previsto montarlo y marque los puntos en los que va a realizar los orificios.
- ❷ Realice los orificios con un taladro eléctrico. Inserte los anclajes (proporcionados por el cliente) en los orificios y empújelos hacia dentro con un martillo.
  - Las paredes de mortero se rompen con facilidad al taladrar. Evite los fragmentos de mortero que pueden aflojarse y caer.

Taladro para hormigón (en el caso de teja, utilice un taladro para tejas)



- ❸ Monte el soporte flexible con los tornillos.

# Ajuste del rango y sensibilidad

## Prevención de interferencias del sensor (sólo BL-C160)

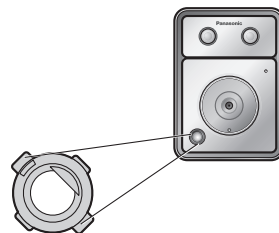
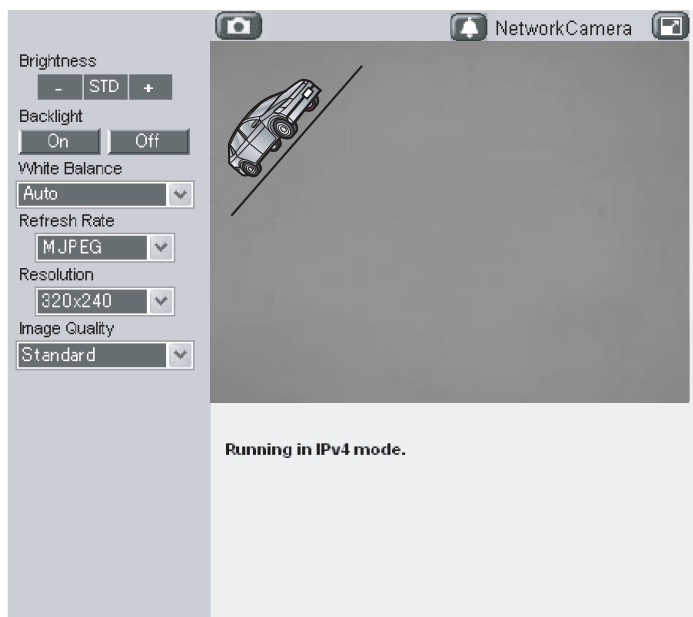
Si los objetos interfieren con el sensor incorporado, utilice una de las tapas de rango del sensor para cubrir el área correspondiente del sensor.

### Para sensores incorporados

#### Ejemplo 1

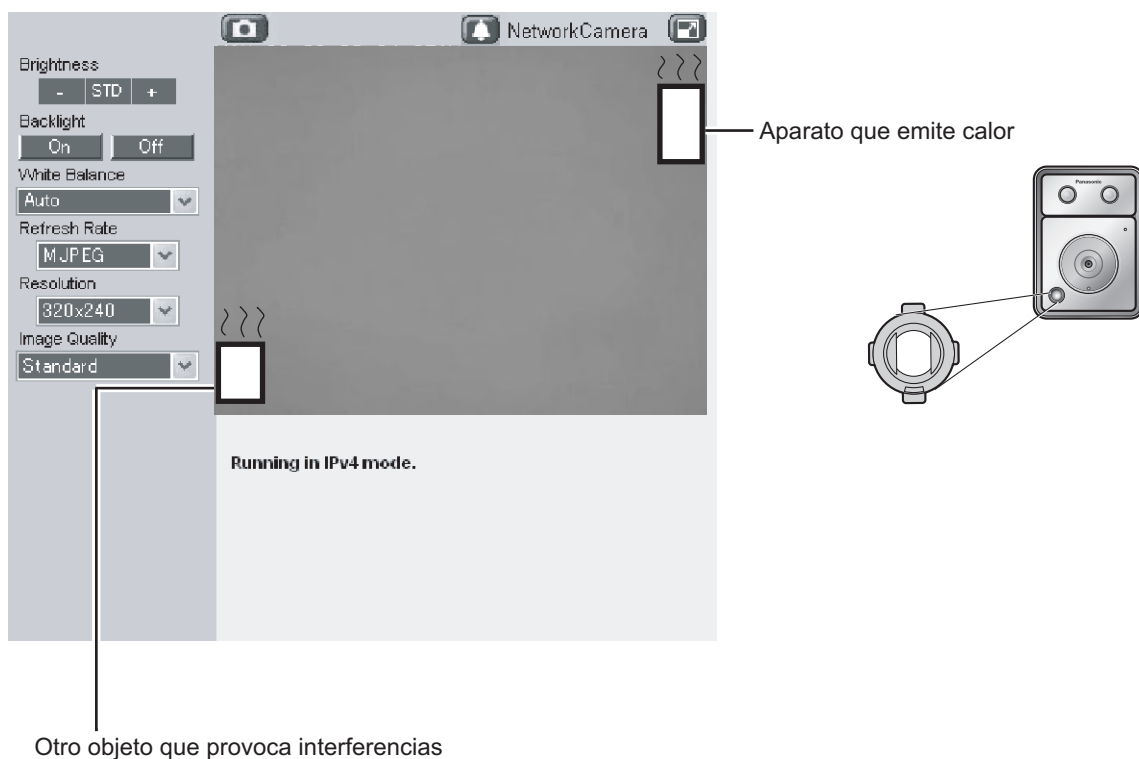
Si los objetos que provocan interferencias (como coches) se encuentran en un lado o esquina de la pantalla, instale la tapa 1 o 2 para cubrir el área deseada del sensor.

- En el siguiente ejemplo, el objeto de la esquina superior izquierda de la imagen puede interferir con el sensor, por lo que la esquina superior derecha del sensor se debe bloquear mediante una tapa de rango del sensor.



## Ejemplo 2

Si los objetos que provocan interferencias (como por ejemplo los aparatos que emiten calor) se muestran en ambos lados de la pantalla, utilice la tapa 3 para bloquear las partes del sensor que detectan los objetos interferentes (en este caso el lado izquierdo y derecho).





## **Ajuste de la sensibilidad de detección de movimiento**

La sensibilidad de detección de movimiento se puede ajustar para que coincida con el entorno de instalación. Para obtener más información, consulte 2.10 Ajuste de la sensibilidad de detección de movimiento en el Manual de instrucciones en el CD-ROM.

## Ajuste de la sensibilidad del sensor (sólo BL-C160)

Al ajustar la sensibilidad del sensor incorporado, el rango de detección puede cambiar de las siguientes formas.

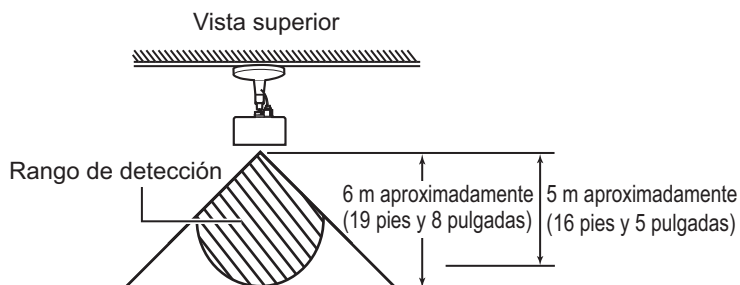
La temperatura y otras condiciones de la ubicación de la cámara pueden afectar el rango de detección.

Para obtener más información, consulte 2.9 Ajuste de la sensibilidad del sensor (BL-C160) en el Manual de instrucciones en el CD-ROM.

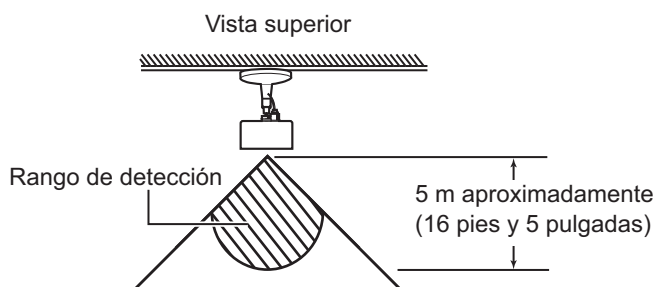
### Temperatura: 20 °C (68 °F)

#### ■ Alta

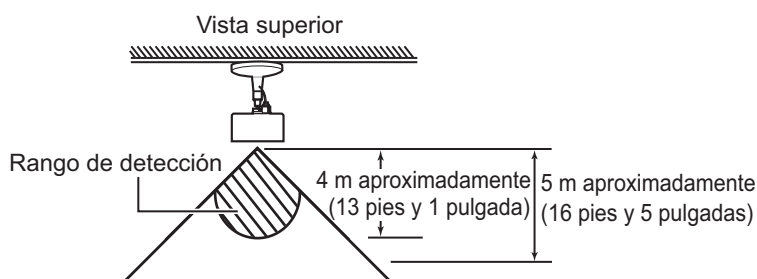
- En determinadas ubicaciones o entornos de instalación, puede que sea necesario aumentar la sensibilidad del sensor para que la cámara funcione.
- El aumento de la sensibilidad del sensor puede provocar que éste realice detecciones erróneas.



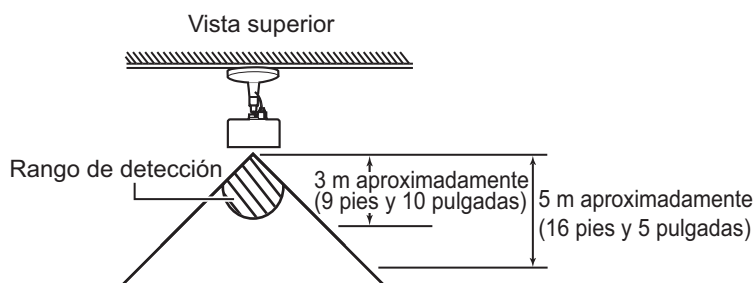
#### ■ Media



#### ■ Baja



#### ■ Muy baja



## Tapas de rango del sensor (sólo BL-C160)

Si hay objetos que no desea que se detecten con el sensor incorporado, se puede instalar en la cámara una tapa de rango del sensor para controlar el rango de detección.

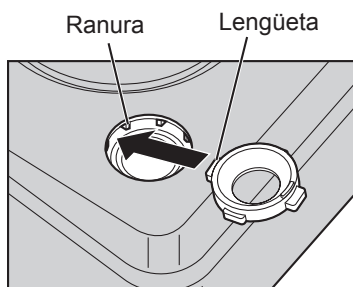
Hay 4 tapas de rango del sensor: la tapa estándar (instalada en el momento de la compra), tapa 1, tapa 2 y tapa 3. Cada una de las tapas sirve para bloquear la detección en distintas direcciones y grados. Las tapas se pueden instalar en ángulos de 45°. Seleccione la tapa y el ángulo de instalación que mejor se adapte a sus necesidades. Consulte la página siguiente para obtener más información sobre el rango de detección de cada tapa.

### Nota

- Mantenga los tapones del rango del sensor fuera del alcance de los niños para evitar que se los traguen.

## Cómo se instalan las tapas

**Alinee la lengüeta de la tapa con la ranura del sensor y, a continuación, inserte la tapa.**

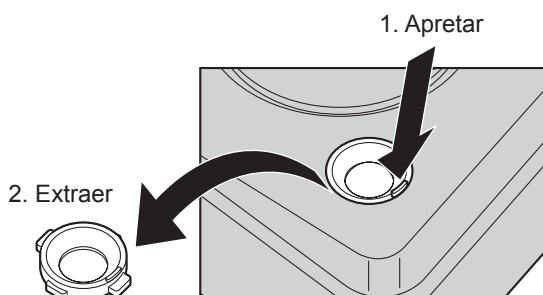


### Nota

- Las tapas insertadas incorrectamente pueden afectar la capacidad de detección.

## Cómo se extraen las tapas


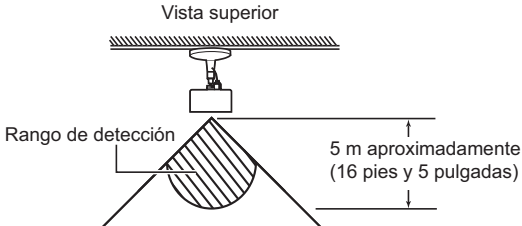



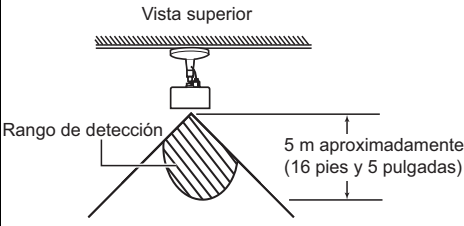

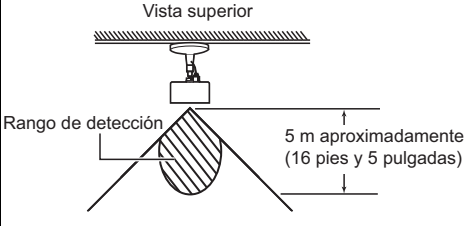
**Apriete el borde de la tapa para levantarla y, a continuación, extráigala.**



## Rangos de detección de las tapas de rango del sensor

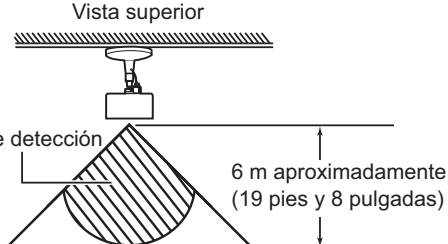
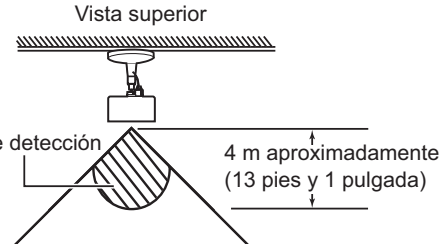
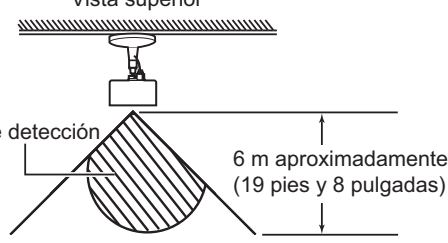
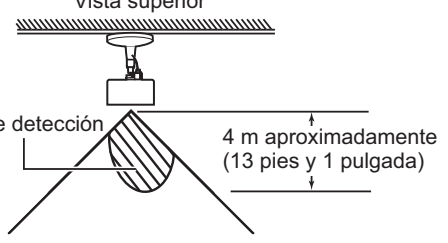
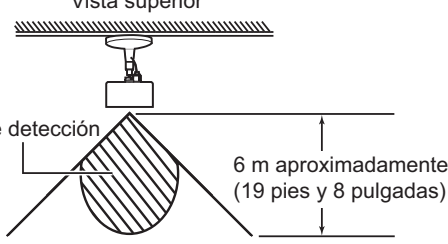
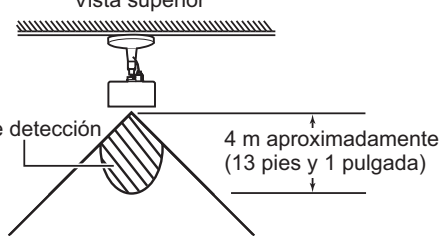
Las tapas de rango del sensor se pueden utilizar para prevenir detecciones cuando cambia la temperatura en determinadas áreas del rango de detección. Los cambios de temperatura afectarán la distancia a la que el sensor puede realizar detecciones dentro del rango de detección. Compruebe los distintos rangos de detección en las explicaciones siguientes.

Tenga en cuenta que las cifras siguientes son una guía para los rangos de detección cuando la sensibilidad del sensor está definida como "Media" (consulte la página 26).

Tapa de rango del sensor	Temperatura: 20 °C (68 °F)	
 <p style="text-align: center;">Tapa estándar (instalada en el momento de la compra)</p>		<p style="text-align: center;">Vista superior</p>  <p style="text-align: center;">Rango de detección</p> <p style="text-align: right;">5 m aproximadamente (16 pies y 5 pulgadas)</p>
<p>■ Si hay objetos en la parte derecha del rango de detección que no desea que se detecten, instale la tapa para bloquear el lado derecho.</p> <p style="text-align: center;">↓</p> <p>Instale la tapa 2 ó 1, como se indica en el diagrama a continuación.</p> <div style="display: flex; align-items: center;">  <div style="margin-left: 20px;">  <p>El número se muestra en la parte lateral de la tapa.</p> <p style="text-align: center;">Tapa 2</p> </div> <div style="margin-left: 20px;">  <p>Si desea bloquear un área de la parte derecha superior a la de la tapa 2, coloque la tapa 1.</p> <p style="text-align: center;">Tapa 1</p> </div> </div> <p><b>Nota</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Si hay objetos en la parte izquierda del rango de detección que no desea que se detecten, instale la tapa 2 o la tapa 1 en lado izquierdo. (En este caso, se invertirán los rangos de detección que se muestran a la derecha.)</li> </ul>	Tapa 2	<p style="text-align: center;">Vista superior</p>  <p style="text-align: center;">Rango de detección</p> <p style="text-align: right;">5 m aproximadamente (16 pies y 5 pulgadas)</p>
<p>■ Para bloquear la detección en los dos lados del rango de detección, instale la tapa 3, como se indica a continuación.</p> <div style="text-align: center;">  <p style="margin-top: 5px;">Tapa 3</p> </div>	Tapa 3	<p style="text-align: center;">Vista superior</p>  <p style="text-align: center;">Rango de detección</p> <p style="text-align: right;">5 m aproximadamente (16 pies y 5 pulgadas)</p>

### Nota

- La posición de la tapa determina el área del rango de detección bloqueado.

Temperatura: 0 °C (32 °F)	Temperatura: 30 °C (86 °F)
<p>Vista superior</p>  <p>Rango de detección</p> <p>6 m aproximadamente (19 pies y 8 pulgadas)</p>	<p>Vista superior</p>  <p>Rango de detección</p> <p>4 m aproximadamente (13 pies y 1 pulgada)</p>
<p>Vista superior</p>  <p>Rango de detección</p> <p>6 m aproximadamente (19 pies y 8 pulgadas)</p>	<p>Vista superior</p>  <p>Rango de detección</p> <p>4 m aproximadamente (13 pies y 1 pulgada)</p>
<p>Vista superior</p>  <p>Rango de detección</p> <p>6 m aproximadamente (19 pies y 8 pulgadas)</p>	<p>Vista superior</p>  <p>Rango de detección</p> <p>4 m aproximadamente (13 pies y 1 pulgada)</p>

## Nota

## Nota

